

Algoritmo de Kruskal

Algorithm 1: Kruskal

input : $G = (V, E)$ grafo, $\omega : E \rightarrow \mathbb{R}$.

output: T árbol generador de peso mínimo de G .

ordenar E como e_1, \dots, e_m tal que $\omega(e_1) \leq \omega(e_2) \leq \dots \leq \omega(e_m)$;

/ Inicializar T*

$T \leftarrow (V, \emptyset)$;

for $i \leftarrow 1$ **to** m **do**

if los extremos de e_i están en componentes distintas de T **then**
 $T \leftarrow T + e_i$

return(T)

**/*

Algoritmo de Prim

Algorithm 2: Prim

input : $G = (V, E)$ grafo, $\omega : E \rightarrow \mathbb{R}$, $r \in V$.

output: T árbol generador de peso mínimo de G .

/ Inicializar T*

**/*

$T \leftarrow (\{r\}, \emptyset);$

while T no es árbol generador **do**

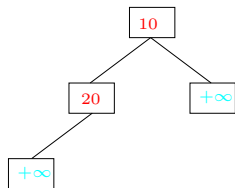
$uv \leftarrow \operatorname{argmin}\{\omega(\tilde{u}\tilde{v}) : \tilde{u} \in V(T), \tilde{v} \notin V(T)\};$

$V(T) \leftarrow V(T) \cup \{v\};$

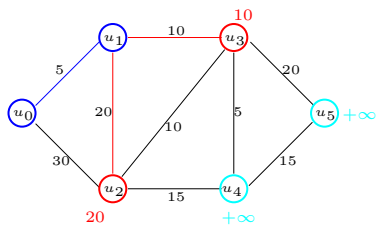
$E(T) \leftarrow E(T) \cup \{uv\};$

return(T)

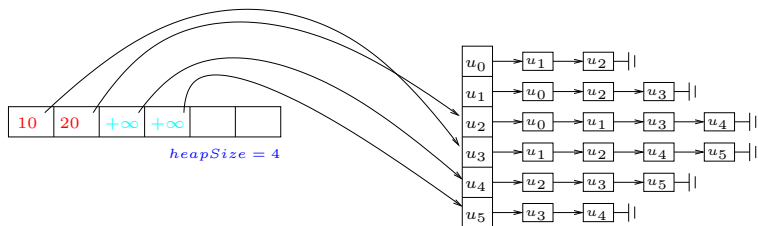
Implementación del Algoritmo de Prim



Heap



Grafo



Algorithm 3: Prim

input : Representación de $G = (V, E)$ grafo, $\omega : E \rightarrow \mathbb{R}$, $r \in V$.

output: Representación de T árbol generador de peso mínimo de G .

// Inicializar Heap

for $u \in V$ **do**

$Q[u].key \leftarrow +\infty$; $Q[u].node \leftarrow u$; $\pi[u] \leftarrow Nil$;

$Q[r].key \leftarrow 0$;

HeapBuild(Q);

/* heapSize: variable global igual al número de items en el heap Q . */

$heapSize \leftarrow |V|$;

while la heap Q no esta vacía **do**

$u \leftarrow \text{HeapExtractMin}(Q)$;

for $v \in V$ tal que $uv \in E$ **do**

if $v \in Q$ y $\omega(uv) < Q[v].key$ **then**

$\pi[v] \leftarrow u$;

 HeapDecreaseKey($Q, v, \omega(uv)$);

return(π);

Heaps

Algorithm 4: HeapExtractMin

input : Q heap.

output: Extrae item del heap Q con *key* de valor mínimo.

/ heapSize*: variable global igual al número de items en el heap Q . **/*

if $heapSize < 1$ **then**

 | return(“Error: Underflow”);

$min \leftarrow Q[1].node$;

$Q[1] \leftarrow Q[heapSize]$;

$heapSize \leftarrow heapSize - 1$;

Heapify($Q, 1$);

return(min)

Algorithm 5: Heapify

input : Q heap, i índice de un item del heap.

output: Actualiza el heap Q de manera que el “sub-árbol” enraizado en el item i satisfaga la “propiedad heap”.

/ heapSize: variable global igual al número de items en el heap Q. */*

$l \leftarrow 2i; \quad r \leftarrow 2i + 1;$

if $l \leq \text{heapSize}$ y $Q[l].\text{key} < Q[i].\text{key}$ **then**

 | $\text{smallest} \leftarrow l;$

else

 | $\text{smallest} \leftarrow i;$

if $r \leq \text{heapSize}$ y $Q[r].\text{key} < Q[\text{smallest}].\text{key}$ **then**

 | $\text{smallest} \leftarrow r;$

if $\text{smallest} \neq i$ **then**

 | Intercambiar $Q[i] \leftrightarrow Q[\text{smallest}];$

 | $\text{Heapify}(Q, \text{smallest});$

Algorithm 6: HeapDecreaseKey

input : Q heap, i índice de un item del heap, key nueva llave.

output: Decrementa a key el valor de la llave del item i del heap Q .

if $key > Q[i].key$ **then**

return "Error: nueva llave es mayor que llave actual.";

$Q[i].key \leftarrow key$;

while $i > 1$ y $Q[\lfloor i/2 \rfloor].key > Q[i].key$ **do**

 Intercambiar $Q[i] \leftrightarrow Q[\lfloor i/2 \rfloor]$;

$i \leftarrow \lfloor i/2 \rfloor$;
