

Geometría

17 de agosto de 2007

Utilizaremos la siguiente notación,

$$\hat{\mathbf{i}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \hat{\mathbf{j}} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \hat{\mathbf{k}} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Se cumplen las siguientes

Propiedades

- 1 $\|\hat{\mathbf{i}}\| = \|\hat{\mathbf{j}}\| = \|\hat{\mathbf{k}}\| = 1$ (Estos vectores se dicen *unitarios*.)
- 2 $\hat{\mathbf{i}} \perp \hat{\mathbf{j}} \wedge \hat{\mathbf{k}} \perp \hat{\mathbf{k}} \wedge \hat{\mathbf{k}} \perp \hat{\mathbf{i}}$ (Son ortogonales entre sí.)
- 3 $(\forall \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} = x_1 \hat{\mathbf{i}} + x_2 \hat{\mathbf{j}} + x_3 \hat{\mathbf{k}}$, y esta escritura es única.

Utilizaremos la siguiente notación,

$$\hat{\mathbf{i}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \hat{\mathbf{j}} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \hat{\mathbf{k}} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Se cumplen las siguientes

Propiedades

- 1 $\|\hat{\mathbf{i}}\| = \|\hat{\mathbf{j}}\| = \|\hat{\mathbf{k}}\| = 1$ (Estos vectores se dicen *unitarios*.)
- 2 $\hat{\mathbf{i}} \perp \hat{\mathbf{j}} \wedge \hat{\mathbf{k}} \perp \hat{\mathbf{k}} \wedge \hat{\mathbf{k}} \perp \hat{\mathbf{i}}$ (Son ortogonales entre sí.)
- 3 $(\forall \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} = x_1 \hat{\mathbf{i}} + x_2 \hat{\mathbf{j}} + x_3 \hat{\mathbf{k}}$, y esta escritura es única.

Utilizaremos la siguiente notación,

$$\hat{\mathbf{i}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \hat{\mathbf{j}} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \hat{\mathbf{k}} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Se cumplen las siguientes

Propiedades

- 1 $\|\hat{\mathbf{i}}\| = \|\hat{\mathbf{j}}\| = \|\hat{\mathbf{k}}\| = 1$ (Estos vectores se dicen *unitarios*.)
- 2 $\hat{\mathbf{i}} \perp \hat{\mathbf{j}} \wedge \hat{\mathbf{k}} \perp \hat{\mathbf{j}} \wedge \hat{\mathbf{k}} \perp \hat{\mathbf{i}}$ (Son ortogonales entre sí.)
- 3 $(\forall \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} = x_1 \hat{\mathbf{i}} + x_2 \hat{\mathbf{j}} + x_3 \hat{\mathbf{k}}$, y esta escritura es única.

Utilizaremos la siguiente notación,

$$\hat{\mathbf{i}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \hat{\mathbf{j}} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \hat{\mathbf{k}} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Se cumplen las siguientes

Propiedades

- 1 $\|\hat{\mathbf{i}}\| = \|\hat{\mathbf{j}}\| = \|\hat{\mathbf{k}}\| = 1$ (Estos vectores se dicen *unitarios*.)
- 2 $\hat{\mathbf{i}} \perp \hat{\mathbf{j}} \wedge \hat{\mathbf{k}} \perp \hat{\mathbf{j}} \wedge \hat{\mathbf{k}} \perp \hat{\mathbf{i}}$ (Son ortogonales entre sí.)
- 3 $(\forall \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} = x_1 \hat{\mathbf{i}} + x_2 \hat{\mathbf{j}} + x_3 \hat{\mathbf{k}}$, y esta escritura es única.

Notación

Si $a, b, c, d \in \mathbb{R}$, anotamos $\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - bc \in \mathbb{R}$.

Producto cruz

Si $\mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$, $\mathbf{y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$, definimos el *producto cruz* o *producto vectorial* de \mathbf{x} e \mathbf{y} como el siguiente vector de \mathbb{R}^3 :

$$\mathbf{x} \times \mathbf{y} = \begin{vmatrix} \hat{\mathbf{i}} & \hat{\mathbf{j}} & \hat{\mathbf{k}} \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x_2 & x_3 \\ y_2 & y_3 \end{vmatrix} \hat{\mathbf{i}} - \begin{vmatrix} x_1 & x_3 \\ y_1 & y_3 \end{vmatrix} \hat{\mathbf{j}} + \begin{vmatrix} x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \end{vmatrix} \hat{\mathbf{k}}.$$

Es decir:

$$\mathbf{x} \times \mathbf{y} = \begin{pmatrix} x_2 y_3 - x_3 y_2 \\ x_3 y_1 - x_1 y_3 \\ x_1 y_2 - x_2 y_1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3.$$

Notación

Si $a, b, c, d \in \mathbb{R}$, anotamos $\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - bc \in \mathbb{R}$.

Producto cruz

Si $\mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$, $\mathbf{y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$, definimos el *producto cruz* o *producto vectorial* de \mathbf{x} e \mathbf{y} como el siguiente vector de \mathbb{R}^3 :

$$\mathbf{x} \times \mathbf{y} = \begin{vmatrix} \hat{\mathbf{i}} & \hat{\mathbf{j}} & \hat{\mathbf{k}} \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x_2 & x_3 \\ y_2 & y_3 \end{vmatrix} \hat{\mathbf{i}} - \begin{vmatrix} x_1 & x_3 \\ y_1 & y_3 \end{vmatrix} \hat{\mathbf{j}} + \begin{vmatrix} x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \end{vmatrix} \hat{\mathbf{k}}.$$

Es decir:

$$\mathbf{x} \times \mathbf{y} = \begin{pmatrix} x_2 y_3 - x_3 y_2 \\ x_3 y_1 - x_1 y_3 \\ x_1 y_2 - x_2 y_1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3.$$

Notación

Si $a, b, c, d \in \mathbb{R}$, anotamos $\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - bc \in \mathbb{R}$.

Producto cruz

Si $\mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$, $\mathbf{y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$, definimos el *producto cruz* o *producto vectorial* de \mathbf{x} e \mathbf{y} como el siguiente vector de \mathbb{R}^3 :

$$\mathbf{x} \times \mathbf{y} = \begin{vmatrix} \hat{\mathbf{i}} & \hat{\mathbf{j}} & \hat{\mathbf{k}} \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x_2 & x_3 \\ y_2 & y_3 \end{vmatrix} \hat{\mathbf{i}} - \begin{vmatrix} x_1 & x_3 \\ y_1 & y_3 \end{vmatrix} \hat{\mathbf{j}} + \begin{vmatrix} x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \end{vmatrix} \hat{\mathbf{k}}.$$

Es decir:

$$\mathbf{x} \times \mathbf{y} = \begin{pmatrix} x_2 y_3 - x_3 y_2 \\ x_3 y_1 - x_1 y_3 \\ x_1 y_2 - x_2 y_1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3.$$

Propiedades

- 1 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times \mathbf{y} \perp \mathbf{x} \wedge \mathbf{x} \times \mathbf{y} \perp \mathbf{y}$.
- 2 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times \mathbf{y} = -\mathbf{y} \times \mathbf{x}$ (\times es *anti-conmutativo*).
- 3 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times (\mathbf{y} + \mathbf{z}) = \mathbf{x} \times \mathbf{y} + \mathbf{x} \times \mathbf{z} \wedge (\mathbf{x} + \mathbf{y}) \times \mathbf{z} = \mathbf{x} \times \mathbf{z} + \mathbf{y} \times \mathbf{z}$ (\times distribuye sobre +).
- 4 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3) (\forall \lambda \in \mathbb{R}) (\lambda \mathbf{x}) \times \mathbf{y} = \mathbf{x} \times (\lambda \mathbf{y}) = \lambda(\mathbf{x} \times \mathbf{y})$.
- 5 $(\forall \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times \mathbf{x} = \mathbf{0}$.
- 6 $(\mathbf{x} \times \mathbf{y}) \times \mathbf{z} = \langle \mathbf{x}, \mathbf{z} \rangle \mathbf{y} - \langle \mathbf{y}, \mathbf{z} \rangle \mathbf{x}$.
- 7 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times (\mathbf{y} \times \mathbf{z}) + \mathbf{y} \times (\mathbf{z} \times \mathbf{x}) + \mathbf{z} \times (\mathbf{x} \times \mathbf{y}) = \mathbf{0}$.
Identidad de Jacobi.

Propiedades

- 1 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times \mathbf{y} \perp \mathbf{x} \wedge \mathbf{x} \times \mathbf{y} \perp \mathbf{y}$.
- 2 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times \mathbf{y} = -\mathbf{y} \times \mathbf{x}$ (\times es *anti-conmutativo*).
- 3 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times (\mathbf{y} + \mathbf{z}) = \mathbf{x} \times \mathbf{y} + \mathbf{x} \times \mathbf{z} \wedge (\mathbf{x} + \mathbf{y}) \times \mathbf{z} = \mathbf{x} \times \mathbf{z} + \mathbf{y} \times \mathbf{z}$ (\times distribuye sobre +).
- 4 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3) (\forall \lambda \in \mathbb{R}) (\lambda \mathbf{x}) \times \mathbf{y} = \mathbf{x} \times (\lambda \mathbf{y}) = \lambda(\mathbf{x} \times \mathbf{y})$.
- 5 $(\forall \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times \mathbf{x} = \mathbf{0}$.
- 6 $(\mathbf{x} \times \mathbf{y}) \times \mathbf{z} = \langle \mathbf{x}, \mathbf{z} \rangle \mathbf{y} - \langle \mathbf{y}, \mathbf{z} \rangle \mathbf{x}$.
- 7 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times (\mathbf{y} \times \mathbf{z}) + \mathbf{y} \times (\mathbf{z} \times \mathbf{x}) + \mathbf{z} \times (\mathbf{x} \times \mathbf{y}) = \mathbf{0}$.
Identidad de Jacobi.

Propiedades

- 1 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times \mathbf{y} \perp \mathbf{x} \wedge \mathbf{x} \times \mathbf{y} \perp \mathbf{y}$.
- 2 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times \mathbf{y} = -\mathbf{y} \times \mathbf{x}$ (\times es *anti-conmutativo*).
- 3 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times (\mathbf{y} + \mathbf{z}) = \mathbf{x} \times \mathbf{y} + \mathbf{x} \times \mathbf{z} \wedge (\mathbf{x} + \mathbf{y}) \times \mathbf{z} = \mathbf{x} \times \mathbf{z} + \mathbf{y} \times \mathbf{z}$ (\times distribuye sobre $+$).
- 4 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3) (\forall \lambda \in \mathbb{R}) (\lambda \mathbf{x}) \times \mathbf{y} = \mathbf{x} \times (\lambda \mathbf{y}) = \lambda(\mathbf{x} \times \mathbf{y})$.
- 5 $(\forall \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times \mathbf{x} = \mathbf{0}$.
- 6 $(\mathbf{x} \times \mathbf{y}) \times \mathbf{z} = \langle \mathbf{x}, \mathbf{z} \rangle \mathbf{y} - \langle \mathbf{y}, \mathbf{z} \rangle \mathbf{x}$.
- 7 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times (\mathbf{y} \times \mathbf{z}) + \mathbf{y} \times (\mathbf{z} \times \mathbf{x}) + \mathbf{z} \times (\mathbf{x} \times \mathbf{y}) = \mathbf{0}$.
Identidad de Jacobi.

Propiedades

- 1 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times \mathbf{y} \perp \mathbf{x} \wedge \mathbf{x} \times \mathbf{y} \perp \mathbf{y}$.
- 2 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times \mathbf{y} = -\mathbf{y} \times \mathbf{x}$ (\times es *anti-conmutativo*).
- 3 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times (\mathbf{y} + \mathbf{z}) = \mathbf{x} \times \mathbf{y} + \mathbf{x} \times \mathbf{z} \wedge (\mathbf{x} + \mathbf{y}) \times \mathbf{z} = \mathbf{x} \times \mathbf{z} + \mathbf{y} \times \mathbf{z}$ (\times distribuye sobre $+$).
- 4 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3) (\forall \lambda \in \mathbb{R}) (\lambda \mathbf{x}) \times \mathbf{y} = \mathbf{x} \times (\lambda \mathbf{y}) = \lambda(\mathbf{x} \times \mathbf{y})$.
- 5 $(\forall \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times \mathbf{x} = \mathbf{0}$.
- 6 $(\mathbf{x} \times \mathbf{y}) \times \mathbf{z} = \langle \mathbf{x}, \mathbf{z} \rangle \mathbf{y} - \langle \mathbf{y}, \mathbf{z} \rangle \mathbf{x}$.
- 7 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times (\mathbf{y} \times \mathbf{z}) + \mathbf{y} \times (\mathbf{z} \times \mathbf{x}) + \mathbf{z} \times (\mathbf{x} \times \mathbf{y}) = \mathbf{0}$.
Identidad de Jacobi.

Propiedades

- 1 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times \mathbf{y} \perp \mathbf{x} \wedge \mathbf{x} \times \mathbf{y} \perp \mathbf{y}$.
- 2 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times \mathbf{y} = -\mathbf{y} \times \mathbf{x}$ (\times es *anti-conmutativo*).
- 3 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times (\mathbf{y} + \mathbf{z}) = \mathbf{x} \times \mathbf{y} + \mathbf{x} \times \mathbf{z} \wedge (\mathbf{x} + \mathbf{y}) \times \mathbf{z} = \mathbf{x} \times \mathbf{z} + \mathbf{y} \times \mathbf{z}$ (\times distribuye sobre $+$).
- 4 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3) (\forall \lambda \in \mathbb{R}) (\lambda \mathbf{x}) \times \mathbf{y} = \mathbf{x} \times (\lambda \mathbf{y}) = \lambda(\mathbf{x} \times \mathbf{y})$.
- 5 $(\forall \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times \mathbf{x} = \mathbf{0}$.
- 6 $(\mathbf{x} \times \mathbf{y}) \times \mathbf{z} = \langle \mathbf{x}, \mathbf{z} \rangle \mathbf{y} - \langle \mathbf{y}, \mathbf{z} \rangle \mathbf{x}$.
- 7 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times (\mathbf{y} \times \mathbf{z}) + \mathbf{y} \times (\mathbf{z} \times \mathbf{x}) + \mathbf{z} \times (\mathbf{x} \times \mathbf{y}) = \mathbf{0}$.
Identidad de Jacobi.

Propiedades

- 1 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times \mathbf{y} \perp \mathbf{x} \wedge \mathbf{x} \times \mathbf{y} \perp \mathbf{y}$.
- 2 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times \mathbf{y} = -\mathbf{y} \times \mathbf{x}$ (\times es *anti-conmutativo*).
- 3 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times (\mathbf{y} + \mathbf{z}) = \mathbf{x} \times \mathbf{y} + \mathbf{x} \times \mathbf{z} \wedge (\mathbf{x} + \mathbf{y}) \times \mathbf{z} = \mathbf{x} \times \mathbf{z} + \mathbf{y} \times \mathbf{z}$ (\times distribuye sobre $+$).
- 4 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3) (\forall \lambda \in \mathbb{R}) (\lambda \mathbf{x}) \times \mathbf{y} = \mathbf{x} \times (\lambda \mathbf{y}) = \lambda(\mathbf{x} \times \mathbf{y})$.
- 5 $(\forall \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times \mathbf{x} = \mathbf{0}$.
- 6 $(\mathbf{x} \times \mathbf{y}) \times \mathbf{z} = \langle \mathbf{x}, \mathbf{z} \rangle \mathbf{y} - \langle \mathbf{y}, \mathbf{z} \rangle \mathbf{x}$.
- 7 $(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z} \in \mathbb{R}^3) \mathbf{x} \times (\mathbf{y} \times \mathbf{z}) + \mathbf{y} \times (\mathbf{z} \times \mathbf{x}) + \mathbf{z} \times (\mathbf{x} \times \mathbf{y}) = \mathbf{0}$.
Identidad de Jacobi.

Proposición

$$(\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{\mathbf{0}\}) \quad \|\mathbf{x} \times \mathbf{y}\| = \|\mathbf{x}\| \|\mathbf{y}\| |\sin \theta|,$$

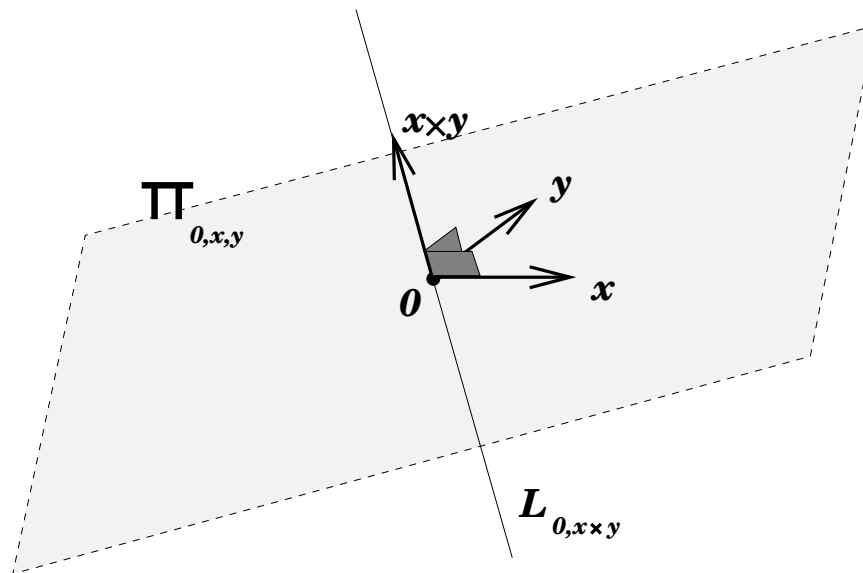
donde θ es el ángulo entre \mathbf{x} e \mathbf{y} .

Proposición

Sean $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{\mathbf{0}\}$ vectores no paralelos, y sea $\mathbf{z} \in \mathbb{R}^3$. Entonces

1 $\mathbf{z} \perp \mathbf{x} \wedge \mathbf{z} \perp \mathbf{y} \implies (\exists \lambda \in \mathbb{R}) \mathbf{z} = \lambda \mathbf{x} \times \mathbf{y}.$

2 $\mathbf{z} \perp \mathbf{x} \times \mathbf{y} \implies (\exists s, t \in \mathbb{R}) \mathbf{z} = s\mathbf{x} + t\mathbf{y}.$

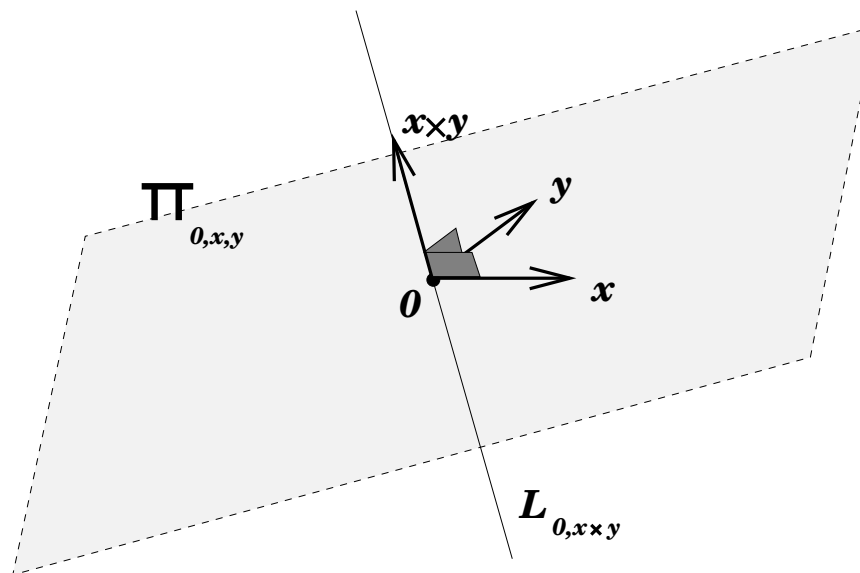


Proposición

Sean $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{\mathbf{0}\}$ vectores no paralelos, y sea $\mathbf{z} \in \mathbb{R}^3$. Entonces

1 $\mathbf{z} \perp \mathbf{x} \wedge \mathbf{z} \perp \mathbf{y} \implies (\exists \lambda \in \mathbb{R}) \mathbf{z} = \lambda \mathbf{x} \times \mathbf{y}.$

2 $\mathbf{z} \perp \mathbf{x} \times \mathbf{y} \implies (\exists s, t \in \mathbb{R}) \mathbf{z} = s\mathbf{x} + t\mathbf{y}.$

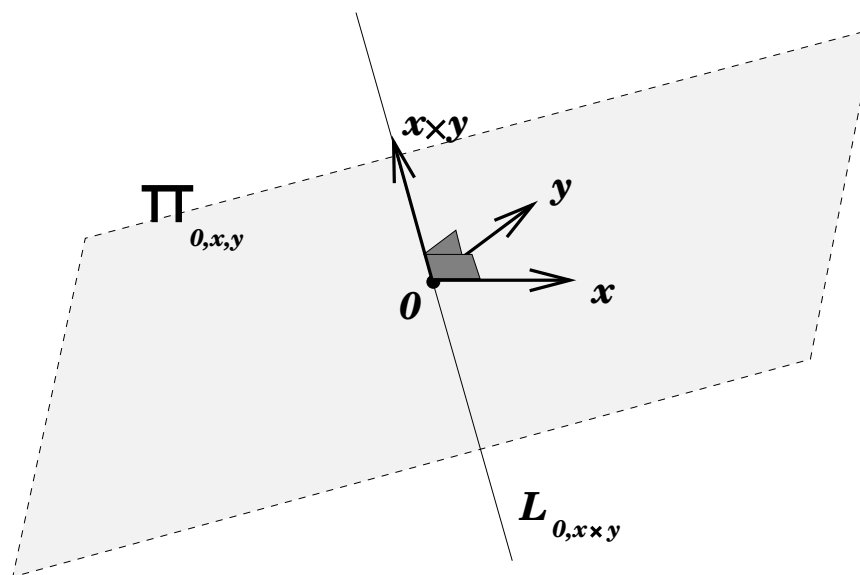


Proposición

Sean $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{\mathbf{0}\}$ vectores no paralelos, y sea $\mathbf{z} \in \mathbb{R}^3$. Entonces

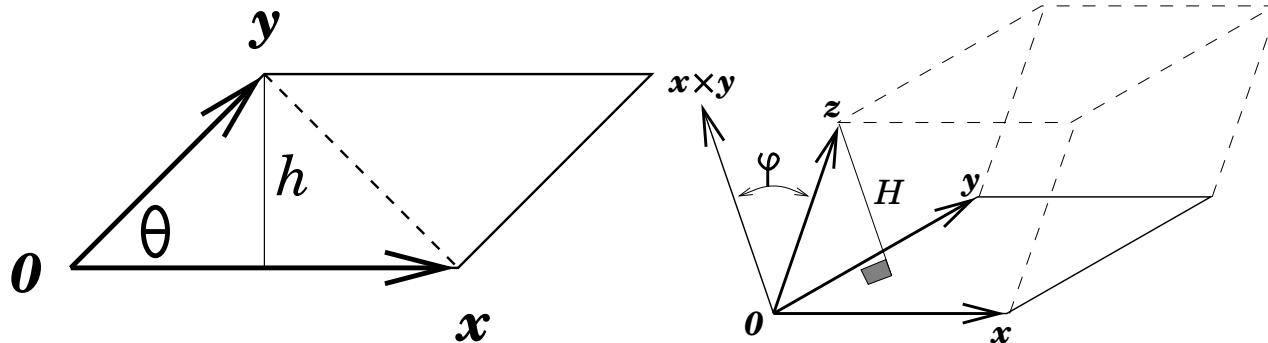
1 $\mathbf{z} \perp \mathbf{x} \wedge \mathbf{z} \perp \mathbf{y} \implies (\exists \lambda \in \mathbb{R}) \mathbf{z} = \lambda \mathbf{x} \times \mathbf{y}.$

2 $\mathbf{z} \perp \mathbf{x} \times \mathbf{y} \implies (\exists s, t \in \mathbb{R}) \mathbf{z} = s\mathbf{x} + t\mathbf{y}.$



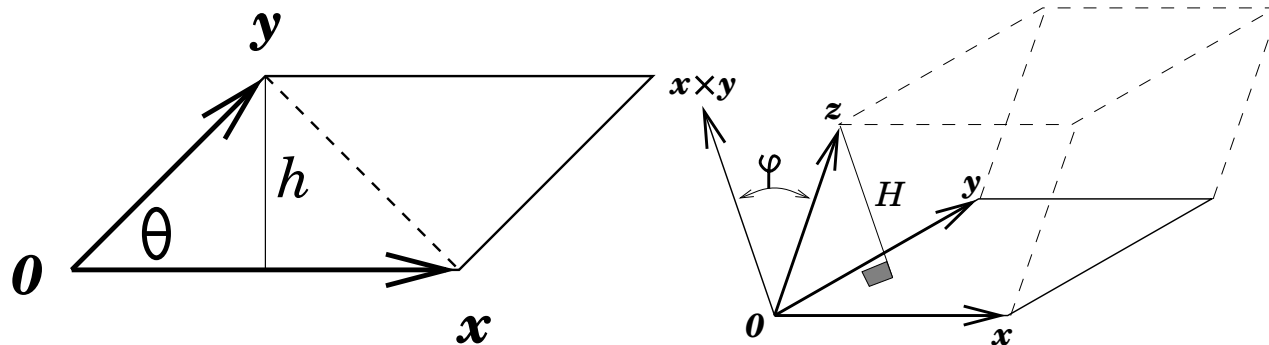
Propiedades

- 1 Sean $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{\mathbf{0}\}$ vectores no paralelos. Entonces el área del paralelogramo que definen es $\|\mathbf{x} \times \mathbf{y}\|$.
- 2 Sean $\mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{\mathbf{0}\}$ vectores no coplanares con $\mathbf{0}$. Entonces el volumen del paralelepípedo que definen es $|\langle \mathbf{x} \times \mathbf{y}, \mathbf{z} \rangle|$.



Propiedades

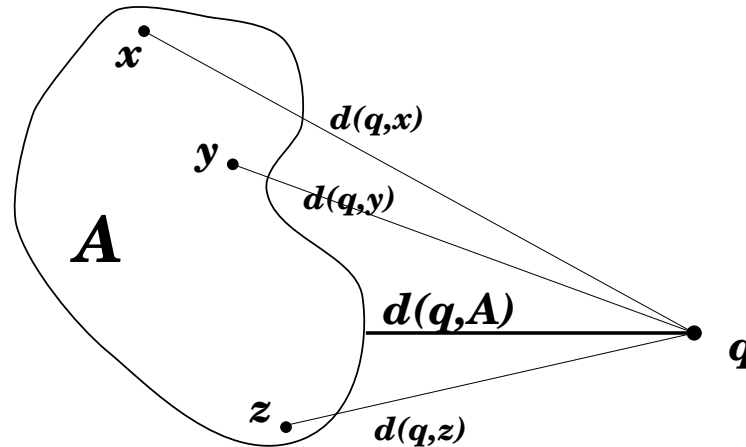
- 1 Sean $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{\mathbf{0}\}$ vectores no paralelos. Entonces el área del paralelogramo que definen es $\|\mathbf{x} \times \mathbf{y}\|$.
- 2 Sean $\mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{\mathbf{0}\}$ vectores no coplanares con $\mathbf{0}$. Entonces el volumen del paralelepípedo que definen es $|\langle \mathbf{x} \times \mathbf{y}, \mathbf{z} \rangle|$.



Distancia punto–conjunto

$A \subseteq \mathbb{R}^n$ no vacío y $\mathbf{q} \in \mathbb{R}^n$ un punto.

$$d(\mathbf{q}, A) = \inf \{d(\mathbf{q}, \mathbf{x}) \mid \mathbf{x} \in A\}.$$

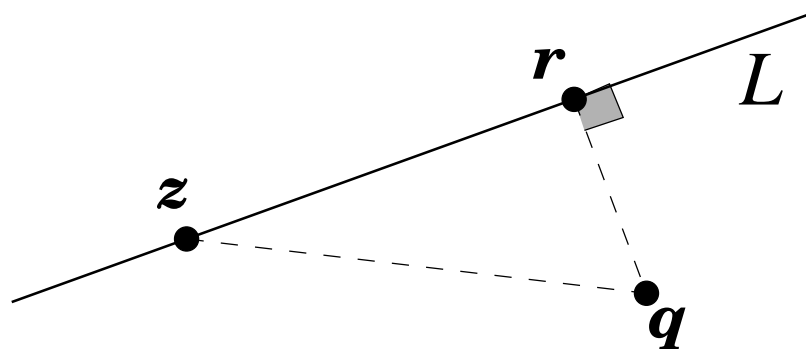


Caso $A = L$

Supongamos $A = L_{p,x}$.

Si existe $r \in L$ tal que $\mathbf{q} - \mathbf{r} \perp L$,

$$(\forall z \in L) z \neq r \Rightarrow \|\mathbf{q} - \mathbf{z}\| > \|\mathbf{q} - \mathbf{r}\|,$$



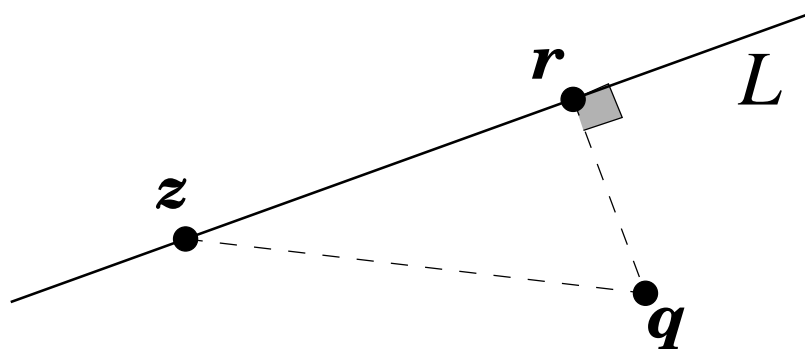
Es decir, r es tal que $d(\mathbf{q}, r) = d(\mathbf{q}, L)$.

Caso $A = L$

Supongamos $A = L_{p,x}$.

Si existe $r \in L$ tal que $\mathbf{q} - \mathbf{r} \perp L$,

$$(\forall \mathbf{z} \in L) \mathbf{z} \neq \mathbf{r} \Rightarrow \|\mathbf{q} - \mathbf{z}\| > \|\mathbf{q} - \mathbf{r}\|,$$



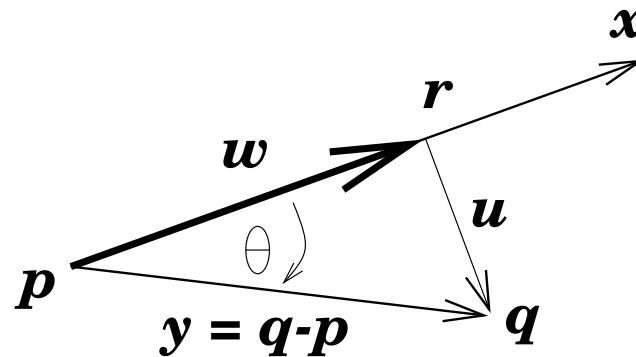
Es decir, r es tal que $d(\mathbf{q}, r) = d(\mathbf{q}, L)$.

Caso $A = L$

Sea $\hat{\mathbf{x}} = \frac{1}{\|\mathbf{x}\|}\mathbf{x}$ y $\mathbf{y} = \mathbf{q} - \mathbf{p}$.

$$\mathbf{r} = \mathbf{p} + \langle \mathbf{y}, \hat{\mathbf{x}} \rangle \hat{\mathbf{x}}.$$

Proyección ortogonal de \mathbf{q} sobre L .

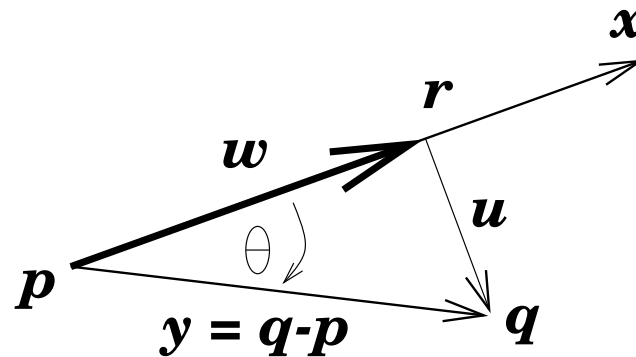


Caso $A = L$

Sea $\hat{\mathbf{x}} = \frac{1}{\|\mathbf{x}\|}\mathbf{x}$ y $\mathbf{y} = \mathbf{q} - \mathbf{p}$.

$$\mathbf{r} = \mathbf{p} + \langle \mathbf{y}, \hat{\mathbf{x}} \rangle \hat{\mathbf{x}}.$$

Proyección ortogonal de \mathbf{q} sobre L .



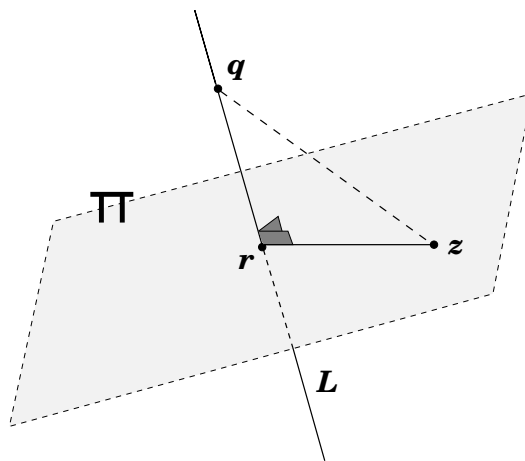
Caso $A = \Pi$

Sea $A = \Pi_{\mathbf{p}, \mathbf{d}_1, \mathbf{d}_2}$. El razonamiento es idéntico al anterior.

Sea \mathbf{n} algún vector normal a $\Pi_{\mathbf{p}, \mathbf{d}_1, \mathbf{d}_2}$. Por ejemplo $\mathbf{n} = \mathbf{d}_1 \times \mathbf{d}_2$.

$$\mathbf{r} = \mathbf{v} = \mathbf{q} + \frac{\langle \mathbf{p} - \mathbf{q}, \mathbf{n} \rangle}{\|\mathbf{n}\|^2} \mathbf{n}$$

Proyección ortogonal de \mathbf{q} sobre Π .



Nuevamente, \mathbf{r} es tal que $d(\mathbf{q}, \mathbf{r}) = d(\mathbf{q}, \Pi)$.

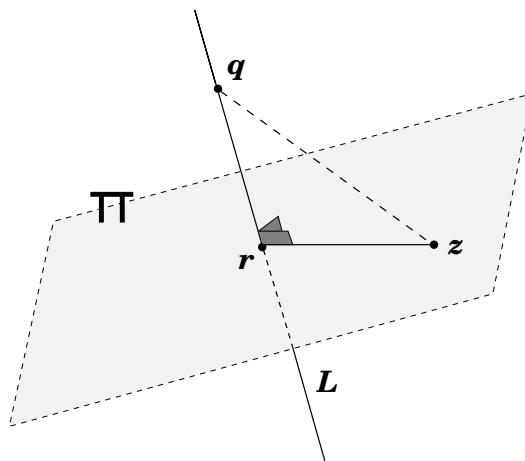
Caso $A = \Pi$

Sea $A = \Pi_{\mathbf{p}, \mathbf{d}_1, \mathbf{d}_2}$. El razonamiento es idéntico al anterior.

Sea \mathbf{n} algún vector normal a $\Pi_{\mathbf{p}, \mathbf{d}_1, \mathbf{d}_2}$. Por ejemplo $\mathbf{n} = \mathbf{d}_1 \times \mathbf{d}_2$.

$$\mathbf{r} = \mathbf{v} = \mathbf{q} + \frac{\langle \mathbf{p} - \mathbf{q}, \mathbf{n} \rangle}{\|\mathbf{n}\|^2} \mathbf{n}$$

Proyección ortogonal de \mathbf{q} sobre Π .



Nuevamente, \mathbf{r} es tal que $d(\mathbf{q}, \mathbf{r}) = d(\mathbf{q}, \Pi)$.

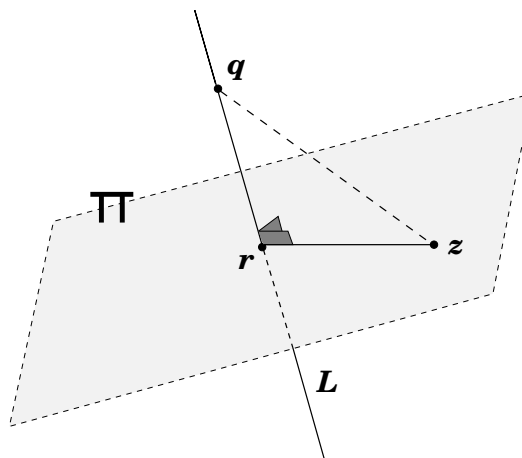
Caso $A = \Pi$

Sea $A = \Pi_{\mathbf{p}, \mathbf{d}_1, \mathbf{d}_2}$. El razonamiento es idéntico al anterior.

Sea \mathbf{n} algún vector normal a $\Pi_{\mathbf{p}, \mathbf{d}_1, \mathbf{d}_2}$. Por ejemplo $\mathbf{n} = \mathbf{d}_1 \times \mathbf{d}_2$.

$$\mathbf{r} = \mathbf{v} = \mathbf{q} + \frac{\langle \mathbf{p} - \mathbf{q}, \mathbf{n} \rangle}{\|\mathbf{n}\|^2} \mathbf{n}$$

Proyección ortogonal de \mathbf{q} sobre Π .



Nuevamente, \mathbf{r} es tal que $d(\mathbf{q}, \mathbf{r}) = d(\mathbf{q}, \Pi)$.